

N - Calcolo

Per noi, λ -calcolo = calcolo fondazionale per i linguaggi visti fin'ora.

- Sintassi minimale
- Esprimibilità dei comportamenti d'interesse

Il λ -calcolo è un calcolo su termini (term calculus)

- insieme d' termini
- sistema equazionale su termini;

In realtà, tanti λ -calcoli


$$\begin{array}{c} =\beta \\ =\alpha \\ =\eta \\ =\rho\eta \\ \vdots \end{array}$$

- ① λ -calcolo come teoria equazionale
- ② λ -calcolo come calcolo fondazionale

Def Insieme Δ dei λ -termini:

$$t, s ::= x \mid \lambda x. t \mid t s$$

variabili appartenenti a un insieme fissato X

type $\lambda\text{am-exp} =$

- | Var of ident
- | Abs of ident * $\lambda\text{am-exp}$
- | App of $\lambda\text{am-exp} * \lambda\text{am-exp}$

convention:

$$t_1 t_2 \dots t_n \equiv ((t_1 t_2) \dots t_n)$$

$$\lambda x_1 \dots x_m. t \equiv \lambda x_1. (\lambda x_2. \dots (\lambda x_m. t) \dots)$$

Eg. $I \triangleq \lambda x. x$

$$K \triangleq \lambda x y. x$$

$$S \triangleq (\lambda x. x x) (\lambda x. x x)$$

Def. La relazione $\alpha \subseteq \Delta \times \Delta$ è definita così:

$$\pi_x. t \alpha \pi_y. t [y/x] \quad \text{con} \quad y \notin FV(t)$$

dobbiamo
definire la sostituzione

Def. La sostituzione è la mappa $subst: \Delta \times \Delta \times X \rightarrow \Delta$,
notazione $t[s/x]$ per $subst(t, s, x)$, definita da:

$$y[s/x] \stackrel{\Delta}{=} \begin{cases} s & \text{se } x = y \\ y & \text{altrimenti} \end{cases}$$

$$(t_1, t_2)[s/x] \stackrel{\Delta}{=} t_1[s/x] \ t_2[s/x]$$

$$(\lambda y. u)[s/x] \stackrel{\Delta}{=} \begin{cases} \lambda y. u & \text{se } x = y \\ \lambda y. u[s/x] & \text{se } y \notin FV(s) \\ \lambda z. u[z/y][s/x] & \text{se } y \in FV(s), \text{ con} \\ & z \notin FV(u) \cup FV(s) \end{cases}$$

N.B. La sostituzione è capture-avoiding

Def. La relazione $\alpha \subseteq \Lambda \times \Lambda$ è definita così:

$$\lambda x. t \alpha \lambda y. t [y/x] \quad \text{con} \quad y \notin \text{FV}(t)$$

Più precisamente:

$$t \alpha s \triangleq \exists t', x, y. \begin{cases} t = \lambda x. t' \\ s = \lambda y. t' [y/x] \\ y \notin \text{FV}(t') \end{cases}$$

La relazione di α -equivalenza si ottiene estendendo l'azione di α così:

$$\frac{x \alpha x}{x =_\alpha x} \quad \frac{t \alpha s}{t =_\alpha s} \quad \frac{\lambda x. t =_\alpha \lambda x. s}{\lambda x. t =_\alpha \lambda x. s} \quad \frac{t_i =_\alpha s_i, \quad t_j =_\alpha s_j}{t_1, t_2 =_\alpha s_1, s_2}$$

$$\frac{t =_\alpha s}{s =_\alpha t} \quad \frac{t =_\alpha s \quad s =_\alpha u}{t =_\alpha u}$$

Possiamo definire in modo "rigoroso" il principio d. invarianza rispetto alla scelta di variabili legate (parametri formali).

[Ogni notione su π -term. che definiscono deve rispettare la α -equivalenza]

Teorema 1 La sostituzione rispetta $=\alpha$:

$$\cdot t =_\alpha s \implies t [^u/x] =_\alpha s [^u/x]$$

$$\cdot t =_\alpha s \& u =_\alpha v \implies t [^u/x] =_\alpha s [^v/x]$$

Applicazioni. Se codifichiamo un linguaggio basato su substitution-model dentro Δ , $\Gamma, \Delta \vdash L \rightarrow \Delta$

in modo tale che tutti: binder siano riducibili a λ -astrazioni, allora possiamo esprimere il principio di invarianza come invarianza rispetto a $=\alpha$

Il teorema 2 ci dice che il modello di calcolo è coerente con questo principio.

Ese. Definiamo Δ come segue:

$e ::= m \mid b \mid e + e \mid if e \neq n \text{ then } e \text{ else } e$

| let $x = e$ in e

| e | fun $x \rightarrow e$

Possiamo iniziare a definire una codifica d. Δ in Λ :

$\Gamma_m \cong ?$

⋮

$\Gamma_{\text{let}} x = e \text{ in } e' \cong (\lambda x. \Gamma_e) \Gamma_{e'}$

$\Gamma_{e'e'} \cong \Gamma_e \Gamma_{e'}$

$\Gamma_{\text{fun } x \rightarrow e} \cong \lambda x. \Gamma_e$

Abbiamo che $\Gamma_{\text{let } x = e \text{ in } e'} \cong \Gamma_{\text{let } y = e \text{ in } e'[y/x]}^?$

$\Gamma_{\text{subst}(e, e', x)} \cong \Gamma_e [\Gamma_{e'} / x]$

Def. La relazione $\beta \subseteq \Lambda \times \Lambda$ è definita così:

$$(\lambda x. t) s \beta E[s/x]$$

La relazione di β -equivalenza e β -riduzione sono definite così:

- $$\frac{t \beta s}{E \rightarrow_{\beta} s}$$

$$\frac{t \rightarrow_{\beta} s}{\lambda x. t \rightarrow_{\beta} \lambda x. s}$$

$$\frac{t \rightarrow_{\beta} t'}{Es \rightarrow_{\beta} t's}$$

$$\frac{s \rightarrow_{\beta} s'}{ts \rightarrow_{\beta} t's'}$$
- $$\frac{}{t \rightarrow_{\beta^*} t}$$

$$\frac{t \rightarrow_{\beta} s \quad t \rightarrow_{\beta} m}{t \rightarrow_{\beta^*} m}$$
- $$\frac{t \rightarrow_{\beta} s}{t =_{\beta} s}$$

$$\frac{t =_{\beta} s}{s =_{\beta} t}$$

Teorema $=_{\beta} = (\rightarrow_{\beta} \cup \leftarrow_{\beta})^*$

↳ uguaglianza per "computazione"

Teorema $\rightarrow_{\beta} (\text{e quindi: } \rightarrow_{\beta}^n e =_{\beta}) \text{ rispetta } =_{\alpha}$

$t \rightarrow_{\beta} s \text{ & } t =_{\alpha} t' \implies \exists s'. s =_{\alpha} s' \text{ & } t' \rightarrow_{\beta} s'$

Def. Un termine $t \in \Lambda$ è in forma normale se
 $\neg \exists t'. t \rightarrow_{\beta} t'$ ($t \not\rightarrow_{\beta}$)

Eg. I è in forma normale

- $\lambda y. I$ è una forma normale di: $k I$
- λz non ha forma normale

Perché le forme normali sono interessanti?

- Domande
- ✓ Perché forme normali ha un termine?
 - ✓ Due termini: sono β -equivalenti: esattamente quando hanno una stessa forma normale?

① Le forme normali sono interessanti: poiché rappresentano i risultati del calcolo.

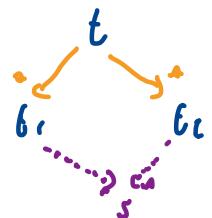
C: si chiede quindi se:

- Un calcolo ha sempre un risultato? No! $\Sigma \xrightarrow{\beta} \Sigma \xrightarrow{\beta} \dots$
- Il risultato di un calcolo è necessariamente unico?
- Qual è il rapporto fra $=\beta$ e "avete lo stesso risultato"

$$t =_{K\epsilon} s \Leftrightarrow \exists u. \begin{cases} u \xrightarrow{\beta} t \\ t \xrightarrow{\beta} u \\ s \xrightarrow{\beta} u \end{cases}$$

Uguaglianza di Kleene

Teorema (Church-Rosser). La relazione $\xrightarrow{\beta}$ è confluente

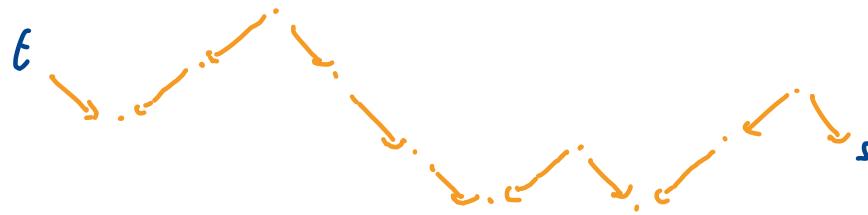


$$t \xrightarrow{\beta} b_1 \text{ e } t \xrightarrow{\beta} b_2 \Rightarrow$$

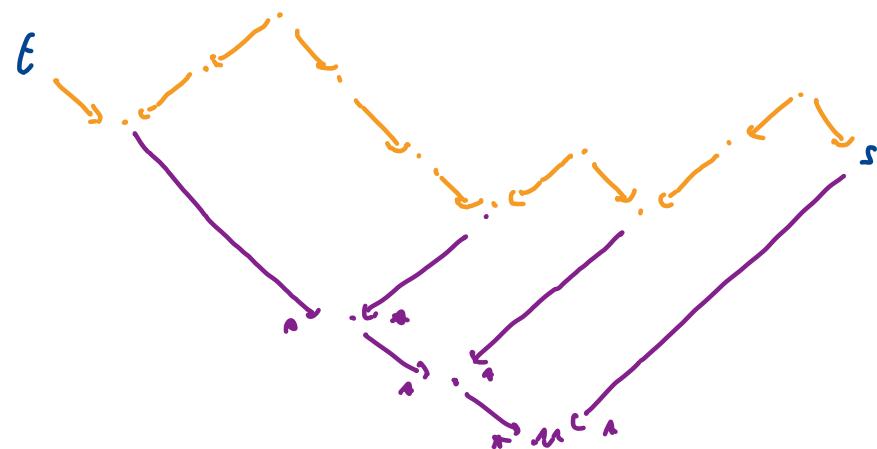
$$\exists s. b_1 \xrightarrow{\beta} s \text{ e } b_2 \xrightarrow{\beta} s$$

Corollario. $t =_{\beta} s$ se esiste α tale che $t \xrightarrow{\alpha} m$ e $s \xrightarrow{\alpha} m$

D.s.m. Se $t =_{\beta} s$, allora $t (\xleftarrow{\beta} \cup \xrightarrow{\beta})^* s$. quindi:



Applichiamo la convezione:



Corollario. Se un termine ha una forma normale, questa è necessariamente unica

Osservazioni:

1. Non tutti i termini sono β -equivalenti:

$$K \neq_{\beta} I$$

2. $\equiv_M \equiv \equiv_{\beta}$

3. $t =_{\beta} s$ se t ed s riducono ad un termine comune

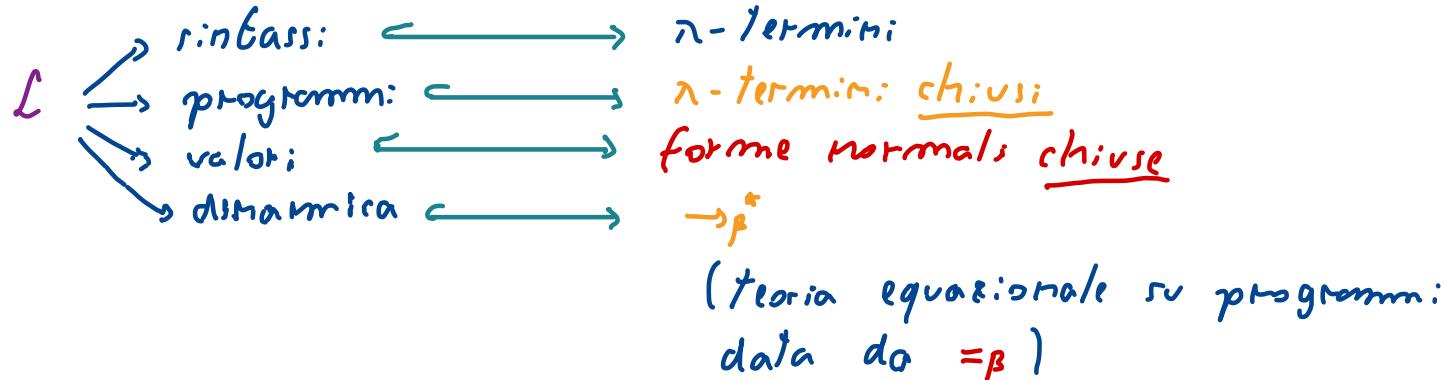
$$\mathcal{U} \triangleq (\lambda x. xx) (\lambda x. xx) \quad w_3 \triangleq (\lambda x. xxx)$$

$$\mathcal{U} \xrightarrow{\beta} \mathcal{U}$$

$$w_3 w_3 \xrightarrow{\beta} w_3 w_3 w_3 \\ \vdots$$

Quindi: $\mathcal{U} \neq_{\beta} w_3 w_3$

② Forme normali: dal punto di vista d: \mathcal{L} .



"Teorema". $\forall e, n \in \mathcal{L}$.

$$e \Rightarrow n \quad \text{implica} \quad [e] \rightarrow_{\beta}^* [n]$$

Osservazioni. Abbiamo $[n] \not\rightarrow_{\beta} ?$

Abbiamo :/ viceversa ?.

Codifica d. \mathcal{L} in Λ

Completiamo la codifica d. \mathcal{L} in Δ .

① Come rappresentiamo i numeri? \leadsto Numerale: d. Church

$$\Gamma_0 \triangleq \lambda f. \lambda x. x$$

$$\Gamma_1 \triangleq \lambda f. \lambda x. f x$$

$$\Gamma_2 \triangleq \lambda f. \lambda x. f(f x)$$

:

$$\Gamma_n \triangleq \lambda f. \lambda x. f^{(n)} x$$

$$\left\{ \begin{array}{l} f^{(0)} x = x \\ f^{(m+1)} x = f(f^{(m)} x) \end{array} \right.$$

Ese. Se definiamo

$$\text{succ} \triangleq \lambda m. \lambda f. \lambda x. f(m x)$$

Allora $\text{succ } \Gamma_n =_{\beta} \Gamma_{n+1}$