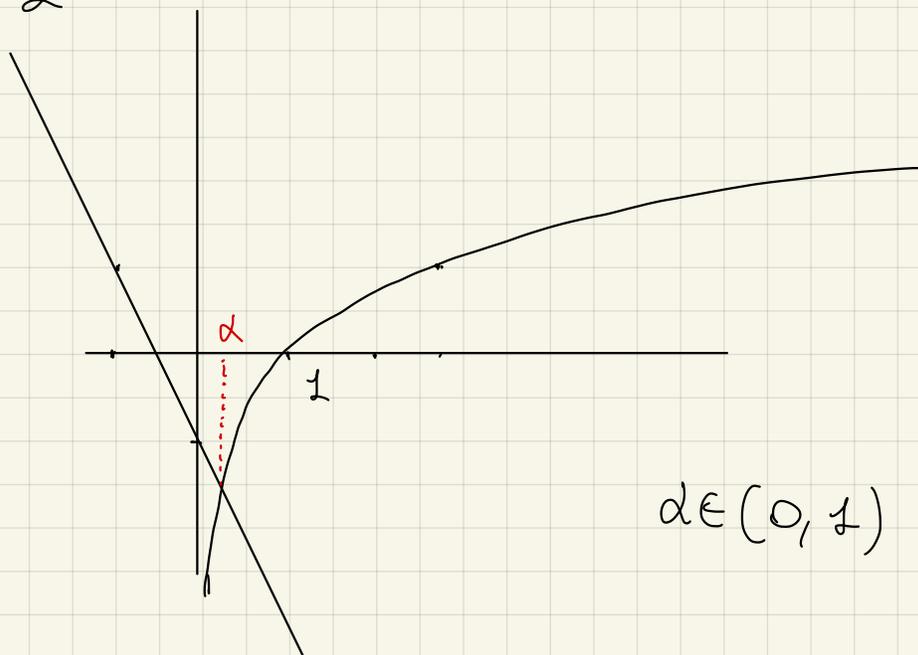


Es 1. $f(x) = \log(\sqrt{x}) + x + \frac{1}{2} = 0 \quad x > 0$

1. Con la separazione grafica $\log \sqrt{x} = -x - \frac{1}{2}$

$$\log \sqrt{x} = \frac{1}{2} \log x$$

$$\frac{1}{2} \log x = -x - \frac{1}{2} \iff \log x = -2x - 1$$



2. Per verificare la locale convergenza basta approssimare che α è radice semplice.

$$f'(x) = \frac{1}{2x} + 1 = 0 \quad \text{mai poiché } x > 0$$

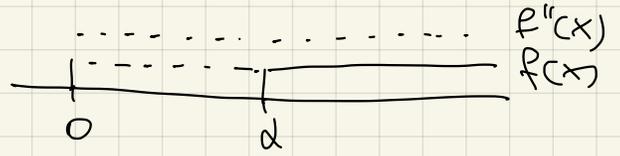
quindi $f'(\alpha) > 0$ e per tanto $f'(\alpha) \neq 0$ cioè

è radice semplice quindi il NNT converge con ordine almeno 2.

3. Possiamo usare il teorema di convergenza in largo.

$$f''(x) = -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{x^2} < 0 \quad \forall x$$

quindi abbiamo che



$$\forall x \in (0, \alpha) \Rightarrow \begin{cases} f'(x) > 0 \\ f(x) f''(x) > 0 \end{cases} \Rightarrow$$

per il teo di convergenza in largo abbiamo che

$$\forall x_0 \in (0, \alpha) \Rightarrow x_k \in (0, \alpha) \text{ e } \lim_{k \rightarrow \infty} x_k = \alpha.$$

La successione è monotona crescente.

4. Se $x_0 \in (\alpha, 1) \Rightarrow x_1 < \alpha$. 'e $x_1 > 0$
 arrivò a questo punto convergente per il punto 3.

$$\text{Per } x_0 = 1 \Rightarrow x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)} = 1 - \frac{\frac{3}{2}}{\frac{1}{2} + 1} = 0$$

quindi da $x_0 = 1$ non ho convergenza.

Invece per $\alpha < x_0 < 1$ abbiamo che

$$x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$$

$$\begin{aligned} f(x_0) > 0 \\ f'(x_0) > 0 \end{aligned} \Rightarrow x_1 < x_0$$

$$g(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

$$g'(x) = 1 - \frac{[f'(x)]^2 - f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2} = \frac{f(x)f''(x)}{[f'(x)]^2}$$

quindi g è decrescente per $x > \alpha$

è

$$\alpha < x_0 < 1 \Rightarrow$$

$$g(\alpha) > g(x_0) > g(1)$$

$$\alpha > x_1 > 0$$

quindi per $x_0 \in (\alpha, 1) \Rightarrow x_1 \in (0, \alpha)$ e ho convergenza.

5. Function $[x_k, k] = \text{tangenti}(x_0)$

$$f = @ (x) \log(\text{sqrt}(x)) + x + \frac{1}{2};$$

$$f_1 = @ (x) \frac{1}{(2 * x)} + 1;$$

$$x_k = x_0 - \frac{f(x_0)}{f_1(x_1)};$$

$$k = 1$$

$$\text{while } x_k - x_0 > 0$$

$$x_0 = x_k$$

$$x_k = x_0 - \frac{f(x_0)}{f_1(x_0)};$$

$$k = k + 1;$$

end

In particolare se $x_0 \in (0, \alpha)$ invece di continuo a iterare fin tanto che non abbiamo $x_k > \alpha$, questo sarà dovuto ad un errore dovuto all'aritmetica finita perché in

teorema la successione dovrebbe essere monotona crescente.

Es 2:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & d & \dots & d \\ & 0 & & \\ & & 0 & \\ -d & \dots & -d & 1 \end{bmatrix}$$

1. la matrice è a pred. diag per colonne per $1 > 2|d| \Rightarrow |d| < \frac{1}{2}$

la pred. diag per righe impone restrizioni sui possibili valori di d .

2. $M = I$ $N = \begin{bmatrix} 0 & -d & \dots & -d \\ & & & 0 \\ d & \dots & d & 0 \end{bmatrix}$

$$J = M^{-1}N = N = \begin{bmatrix} 0 & -d & \dots & -d \\ & & & 0 \\ d & \dots & d & 0 \end{bmatrix}$$

Possono calcolare gli autovalori di J .

$$\det(J - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} -\lambda & -d & \dots & -d \\ & -\lambda & & \\ & & \dots & -\lambda \\ d & \dots & d & -\lambda \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow (-\lambda)^{n-2} \det \begin{bmatrix} -\lambda & -d \\ d & -\lambda \end{bmatrix} = (-\lambda)^{n-2} (\lambda^2 + d^2) = 0$$

$$\Rightarrow P(J) = \lambda^2 + d^2$$

Quindi il metodo di Jacobi converge se e solo se $|d| < 1$.

Quindi per $\frac{1}{2} < |d| < 1$ abbiamo che la matrice A non è a predominanza diagonale ma il metodo di Jacobi risulta convergente.

3. Fatt. LU.

Si nota che i minori principali di teste di ordine k .

$$A(1:k, 1:k) = \begin{bmatrix} 1 & d & \dots & d \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{bmatrix} \quad k = 1, \dots, n-1$$

sono triangolari superiori e $\det(A(1:k, 1:k)) = 1 \neq 0$

$\Rightarrow A$ è Fatt. LU in modo unico.

$$A(1:n-1, 1:n-1) = L_{n-1} U_{n-1} \quad \text{con } L_{n-1} = I_{n-1}$$

$$U_{n-1} = A(1:n-1, 1:n-1)$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & d & \dots & d & d \\ & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & 1 & \\ \hline -d & \dots & -d & & 1 \end{array} \right] = \left[\begin{array}{ccc|c} I_{n-1} & & & 0 \\ \hline x^T & & & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & d & \dots & d & \\ & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & 1 & \\ \hline & & & 0 & \beta \end{array} \right]$$

Vorrei determinare x^T , y e β .

$$I_{n-1} \cdot y = \begin{pmatrix} d \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow y = \begin{pmatrix} d \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x^T \cdot \begin{pmatrix} 1 & d & \dots & d \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix} = (-d \dots -d)$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & d & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & d & \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -d \\ -d \\ \vdots \\ -d \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} x_1 &= -d \\ d x_1 + x_2 &= -d \Rightarrow x_2 = -d + d^2 \\ d x_1 + x_3 &= -d \Rightarrow x_3 = d^2 - d \\ &\vdots \\ x_{n-1} &= d^2 - d \end{aligned}$$

$$x^T y + \beta = 1 \Rightarrow \beta = 1 - x^T y = 1 - (-d, d^2 - d, d^2 - d, \dots, d^2 - d) \begin{pmatrix} d \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \beta = 1 + d^2$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & & & & 0 \\ & d & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & d & \\ -d & d^2 - d & \dots & d^2 - d & 1 \end{bmatrix} \quad U = \begin{bmatrix} 1 & d & \dots & d & \\ & & & 0 & \\ & & & \vdots & \\ & & & 0 & \\ & & & & 1 + d^2 \end{bmatrix}$$

4. Function $y = \text{product}(x, \alpha f_2)$

$n = \text{length}(x);$

$y = x;$

$s = 0;$

for $i = 2:n-1$

$s = s + x(i);$

end

$y(1) = x(1) + \alpha f_2 * (s + x(n));$

$y(n) = -\alpha f_2 * (x(1) + s) + x(n);$

end

$$y_1 = x_1 + d * (x_2 + \dots + x_n) + d x_n$$

$$y_2 = x_2$$

$$\vdots$$

$$y_{n-1} = x_{n-1}$$

$$y_n = -d x_n - d * (x_2 + \dots + x_n) + x_n$$