

Lezione 27/03

RISOLUZIONE DI SISTEMI LINEARI

PROBLEMA: Dato $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$

ottenere $x \in \mathbb{R}^n$: $Ax = b$

ASSUNZIONI: A è invertibile

A matrice dei coefficienti, b termini noti

x vettore delle incognite

x è univocamente determinata $x = \underline{\underline{A^{-1}b}}$

(RAPPRESENTAZIONE TEORICA)

LA DIFFICOLTÀ DIPENDE DALLA STRUTTURA DI

ALCUNI CASI PIÙ SPECIFICI

• A matrice diagonale

$$A = (a_{ij}) \quad a_{ij} = 0 \quad \forall i \neq j$$

$$A = \begin{bmatrix} d_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & d_m \end{bmatrix}$$

A é invertível $\Leftrightarrow d_j \neq 0 \quad j=1, \dots, m$

$$\text{Seu } A = \prod_{i=1}^m d_i$$

$$\begin{bmatrix} d_1 & & \\ & \ddots & \\ & & d_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} d_1 x_1 = b_1 \\ \vdots \\ d_m x_m = b_m \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = b_1/d_1 \\ \vdots \\ x_m = b_m/d_m \end{cases}$$

for: $k = 1, \dots, m$

$$\lambda(k) = b(k) / a(k, k) ; \quad \mathcal{O}(m) \text{ ops}$$

total

A triangolare $A = \begin{pmatrix} \text{triangolare} \\ \circ \end{pmatrix}$ $A = \begin{pmatrix} \text{triangolare} \\ \text{triangolare} \\ \circ \end{pmatrix}$

A triangolare superiore se $a_{ij} = 0$ per $i > j$

A triangolare inferiore se $a_{ij} = 0$ per $j > i$

$$A = \begin{pmatrix} \circ & \text{triangolare superiore} \\ \text{triangolare inferiore} & \circ \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \text{triangolare inferiore} \\ \text{triangolare inferiore} & \circ \end{pmatrix}$$

A è invertibile \Leftrightarrow gli elem. diagonali non $\neq 0$

$$\det A = \prod_{i=1}^m a_{ii}$$

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_m} \text{sgn}(\sigma) \prod_{i=1}^m a_{i, \sigma(i)}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{Tringolo inferiore}$$

$$\det A = 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = 1 \cdot 1 \cdot 2 = 2$$

RISOLUZIONE UN SISTEMA TRIANGOLARE

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & a_{mm} \end{pmatrix}$$

$$(a_{ij} = 0 \text{ se } i > j)$$

$$Ax = b \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} \sum_{j=1}^m a_{1j} x_j = b_1 \\ \sum_{j=1}^m a_{2j} x_j = b_2 \\ \vdots \\ a_{mm} x_m = b_m \end{cases}$$

BACKWARD SUBSTITUTION (SOSTITUZIONE ALL'INDIETRO)

$$\sum_{j=k}^m a_{kj} x_j = b_k$$

Considere $x_{k+1} \dots x_m \rightarrow x_k$

$$a_{kk} x_k = b_k - \sum_{j=k+1}^m a_{kj} x_j$$

$$x_k = \frac{1}{a_{kk}} \left(b_k - \sum_{j=k+1}^m a_{kj} x_j \right)$$

$k = n-1 : 1$

$$x(n) = b(n) / a(n, n)$$

for $k = n-1 : -1 : 1$

$$s = 0$$

for $j = k+1 : n$

$$s = s + a(k, j) * x(j)$$

end

$$x(k) = (b(k) - s) / a(k, k);$$

end

Costs computaziale (costo moltiplicazioni)

$\sum_{k=1}^{n-1}$

$$(n-k) = (n-1) + (n-2) + \dots + 1$$

$k=1$

$$= \frac{n \cdot (n-1)}{2} = \left(\frac{n^2}{2} \right) + \underline{\underline{\Theta(n)}}$$

$\Theta(n^2)$ ops

Trangheru inferu: $A = \begin{pmatrix} \text{triangolo} & \cup \end{pmatrix}$
 $(a_{ij} = 0 \text{ se } j > i)$

$$Ax = b \Leftrightarrow \begin{cases} a_{11}x_1 = b_1 \\ a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_2 \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^n a_{nj}x_j = b_n \end{cases}$$

FORWARD SUBSTITUTION

(SOSTITUZIONE IN AVANTI)

A given $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$

(I.D.E.A): CERCARE di RIDURRE A IN UNA
 FORMA PIÙ SEMPLICE MANTENENDO
 L'EQUIVALENZA DEI SISTEMI LINEARI

$$Ax = b \longrightarrow Fx = g$$

① Sistemi con equazioni

② F è più semplice di A (Ad esempio F è triangolare)

Costruiamo a blocchi $F \in A$

Può essere scritta come prodotto di
matrici triangolari

$$A = L \cdot U \quad L \text{ triangolare}$$

$$Ax = b \Leftrightarrow L \underbrace{U}_{y} x = b$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases}$$

Def: $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ si dice invertibile LU
 o m' può LU se $\exists L$ triangolare
 inferiore con $d_{ii} = 1$ e U triangolare superiore
 tale che $A = LU$

Esmpo $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ l & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 & u_3 \\ 0 & u_2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 0 = u_2 & \text{---} \\ 1 = u_3 & \text{NON CI SONO SOLUZIONI} \\ 1 = l u_2 & \text{---} \\ 0 = l u_3 + u_2 \end{cases}$$

A non ammette invertibile LU

$$A_2 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ e & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 & u_2 \\ 0 & u_3 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 0 = u_1 & \text{---} \\ 0 = u_2 & \text{---} \\ 1 = eu_1 & \text{---} \\ 0 = eu_2 + u_3 & \text{---} \end{cases} \begin{array}{l} \text{NON SUFFICIENTE} \\ \text{FATTORIZZAZIONE LU} \end{array}$$

$$A_2 \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ e & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 & u_3 \\ 0 & u_2 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} u_1 = 0 \\ u_3 = 1 \\ eu_1 = 0 \\ eu_3 + u_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} u_1 = 0 \\ u_3 = 1 \\ 0 = 0 \\ 1 + u_2 = 0 \\ u_2 = -1 \end{cases}$$

$$A_2 \begin{bmatrix} 1 \\ e & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Esistono infinite funzioni LU
 $(l \in \mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ l & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 & u_3 \\ 0 & u_2 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 1 = u_1 \\ 1 = u_3 \\ 1 = l u_2 \Rightarrow l = 1 \\ 1 = l u_3 + u_2 \Rightarrow u_2 = 0 \end{cases}$$

Fattore LU Esiste unico

Teorema: (esistenza ed unicità della decomposizione LU)

Sia $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ e sia $A_k \in A(1:k, 1:k)$

$k=1, \dots, n$ le matrici principali di teste.

Se A_1, \dots, A_{n-1} sono invertibili $\Rightarrow \exists!$ LU di A

Dmri: Per riduzione della dimensione dell' iter

$$n-1 \quad A \in [a]$$

$$a = \mathbb{1} \cdot a$$

$$X_2 \quad \left[\begin{array}{c|c} A_{n-1} & z \\ \hline v^T & \alpha \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} L_{n-1} & 0 \\ \hline x^T & \beta \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} U_{n-1} & y \\ \hline 0^T & \beta \end{array} \right]$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} A_{n-1} = L_{n-1} U_{n-1} \\ z = L_{n-1} y \Leftrightarrow y = L_{n-1}^{-1} z \\ v^T = x^T U_{n-1} \Rightarrow x^T = v^T U_{n-1}^{-1} \\ \alpha = x^T y + \beta \end{cases}$$

A_{n-1} è una matrice di ordine $n-1$

Le sue strutture principali di base delle $1 \dots n-2$ sono quelle di A e quindi per ipotesi, gli iterati

invarianti \Rightarrow per ipotesi valgono $\pm!$ \neq \neq

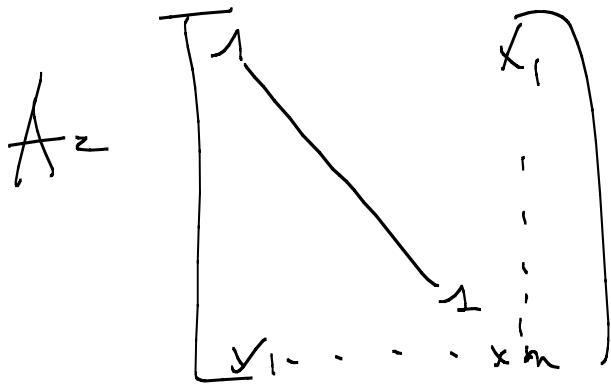
LU of A_{n-1}

per ipotesi del Teorema A_{n-1} invertibile

$$0 \neq \det(A_{n-1}) = \det(L_{n-1}U_{n-1})$$

$$\stackrel{\text{Proprietà}}{=} \det(L_{n-1}) \det(U_{n-1}) = \det(U_{n-1})$$

..... GROUPS



(freccia \searrow)
| arrow within
| arrow head within

- ① \exists L e U LU di A
- ② L e U LU di A è unica
- ③ \exists unica affinita determinata.

$$A_2 = \begin{bmatrix} 1 & \\ & \ddots \\ & & 1 \end{bmatrix} \quad A_2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad A_3 = \begin{bmatrix} 2 & & \\ & 2 & \\ & & \ddots \\ & & & 2 & \\ & & & & & 1 \end{bmatrix}$$

$A_{j2} = I$, sehingga $T = j_1 \dots j_{n-1}$

$$\det A_j = \det I = 1$$

$\Rightarrow \exists ! \text{ LUD of } A$

$$A = \left[\begin{array}{c|c} & \begin{matrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{matrix} \\ \hline I_{n-1} & x_n \end{array} \right] = \left[\begin{array}{c|c} I_{n-1} & 0 \\ \hline x_1 \dots x_{n-1} & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c|c} & \begin{matrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{matrix} \\ \hline 0 & \beta \end{array} \right]$$

$$I_{n-1} = L_{n-1} U_{n-1} = I_{n-1} I_{n-1}$$

$$I_{n-1} y = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{bmatrix} \quad y = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{bmatrix}$$

$$x_1 + x_2 + \dots + x_{n-1} + \beta = x_n$$

$$\beta = x_n - (x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_{n-1}^2)$$

para qual valor de x_1, \dots, x_{n-1} A é singular.

$$\det A = \det(L) (\det U) = \det U$$

$$= \det \left(\begin{array}{c|c} I_{n-1} & \begin{matrix} x_1 \\ \vdots \\ x_{n-1} \end{matrix} \\ \hline & \beta \end{array} \right) = \beta$$

$$\det A = \beta = x_n - (x_1^2 + \dots + x_{n-1}^2)$$

$$A \text{ é singular } \Leftrightarrow \left(x_n = x_1^2 + \dots + x_{n-1}^2 \right)$$

TRAF LAR $\det(A)$ $A = LU$

$$\det A = \det U = \prod_{i=1}^n u_{ii}$$

$$A_k = \begin{bmatrix} 3 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 1 & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 3 \end{bmatrix}$$

① Que A amette factorization LU ?

$$A_k = \left[\begin{array}{cccccc|ccc} 3 & & & & & & & & \\ & 1 & & & & & & & \\ & & \ddots & & & & & & \\ & & & \ddots & & & & & \\ & & & & 1 & & & & \\ & & & & & 1 & & & \\ & & & & & & 3 & & \end{array} \right] \in \mathbb{R}^{k \times k} \quad k=1, \dots, n-1$$

A_k e invertibil pe el Teorema de permutare

$0 \notin U_k \Rightarrow A_k$ e invertibil

~~$$\begin{bmatrix} 3 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 1 & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 3 \end{bmatrix}$$~~

\Rightarrow A amette factorization LU

Esercizio:

$A =$

$$\begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 0 & \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

- Dire se A ammette fattorizzazione LU
- (2) Nel caso affermativo Calcolarla.
- (3) Determinare il det(A)