

CALCOLO NUMERICO
Corso di Laurea in Ingegneria Biomedica
A.A. 2014/2015 – Appello 30/01/2015

NOME	COGNOME	MATRICOLA
------	---------	-----------

Esercizio 1 Sia $A = (a_{i,j}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ la matrice tridiagonale con elementi non nulli uguali ad 1 eccetto $a_{n-1,n} = 2$. Per $n = 4$ si ha

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

1. Si determini $d \neq 0$ tale che posto $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ la matrice diagonale

$$D = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & d \end{bmatrix},$$

si ha che $B = D \cdot A \cdot D^{-1}$ è simmetrica.

2. Si dica motivando la risposta se:
 - (a) A è simmetrica;
 - (b) A ha autovalori reali;
 - (c) A è diagonalizzabile.
3. Scrivere una funzione Matlab[®] che dato in input n e j implementa una variante del metodo delle potenze inverse restituendo in output il vettore $\mathbf{z} = [z_1, \dots, z_j] \in \mathbb{R}^j$ con $z_s = \mathbf{x}_1^{(s)} / \mathbf{x}_1^{(s-1)}$, $1 \leq s \leq j$, dove i vettori $\mathbf{x}^{(s)}$ sono generati a partire da $\mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{ones}(n, 1)$ mediante la relazione $A\mathbf{x}^{(s)} = \mathbf{x}^{(s-1)}$, $1 \leq s \leq j$.
4. Per $n = j = 20$ riportare gli ultimi 3 elementi di \mathbf{z} .
5. Cosa approssima z_j ? Verificare la risposta utilizzando il comando `eig` di MatLab.